



- Modularer Aufbau
- Präzise Servotechnik
- Hohe Positionierfreiheit
- Platzsparender Aufbau

Dies ist ein 2-Stationen-Positionierer mit einer horizontalen Drehachse und einer zusätzlichen endlos drehenden Drehachse. Die horizontale Drehachse kann einen Kippwinkel von  $\pm 90^\circ$  betragen. Dieser Positionierer erlaubt einen 2-Stationen-Betrieb ohne den Aufwand des Stationswechsels. Der auf dem Positionierer befestigte Roboter (HP6/HP20/EA1400/EA1900) dreht sich von einer Station zur anderen.

Abhängig von der Positionierergröße können Werkstücke bis zu einem Durchmesser von 1.600 mm und max. 750 kg bewegt werden.

Optional ist der Positionierer auch nur einseitig ausführbar (Positionierer Typ BL).

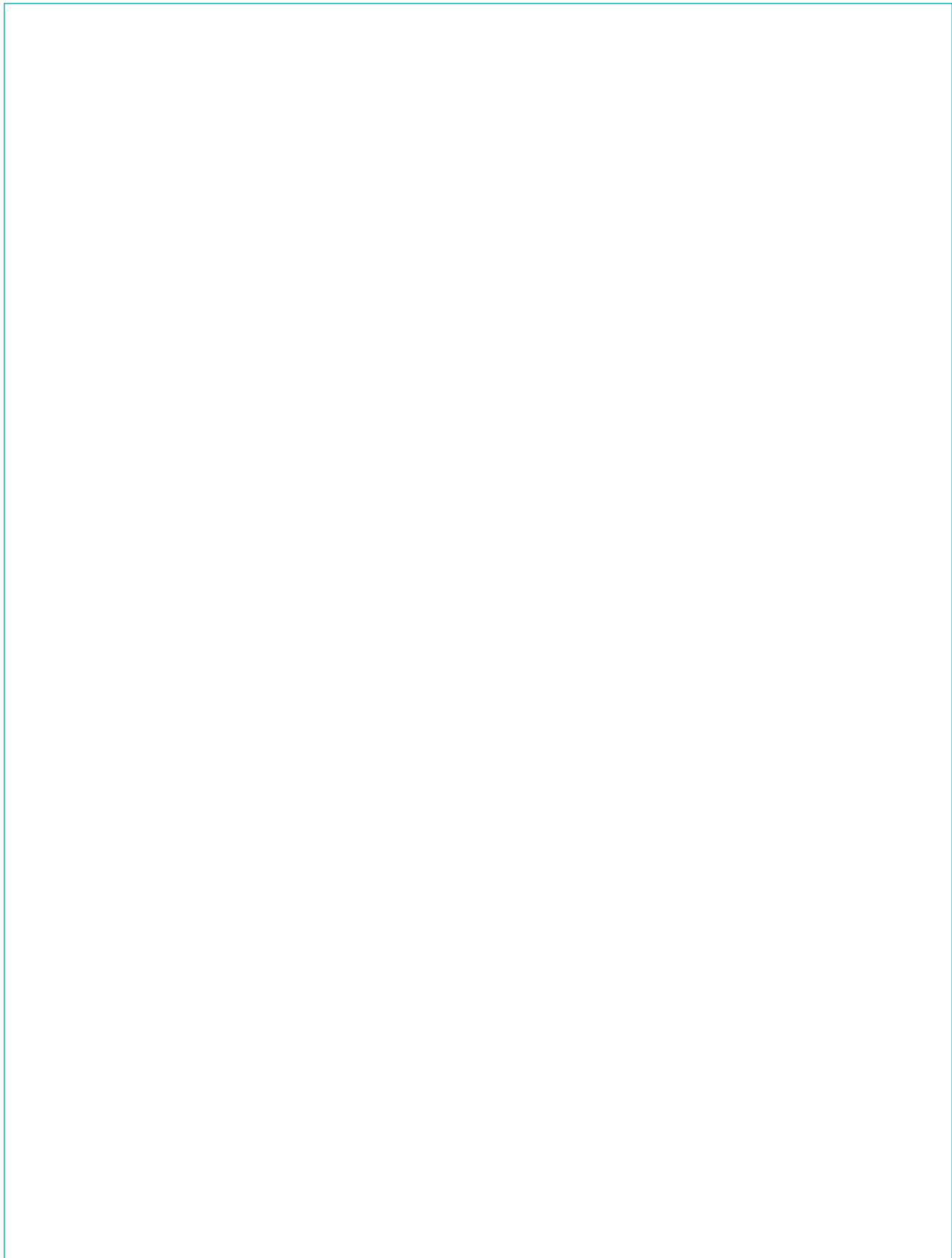
#### Optional erhältlich sind:

- Elektrische Durchführungen (16-polig, ASI-Bus, Profi-Bus)
- Durchführungen für Druckluft und Hydraulik
- standardisierte Vorrichtungsrahmen
- Ein-Stationen-Betrieb (Typ BL)

Technische Daten		B2L-150	B2L-250	B2L-500
typ. Belastung	kg	150	250	500
max. Belastung	kg	250	500	750
max. möglicher Werkstück-Ø	mm	1200	1600	1600
Abstand Planscheibe - Kippachse	mm	150	200	300
Kippwinkel (Standard)	°	$\pm 90$	$\pm 90$	$\pm 90$
<b>Antrieb Kippachse</b>		<b>DH-750</b>	<b>DH-1000</b>	<b>DH-1500</b>
Nennmoment	Nm	1240	2050	3300
maximale Drehgeschwindigkeit	°/s	162,7	135	101
<b>Antrieb Drehachse</b>		<b>DH-250</b>	<b>DH-500</b>	<b>DH-750</b>
Nennmoment	Nm	370	740	1240
Beschleunigungsmoment	Nm	800	1930	3020
maximale Drehgeschwindigkeit	°/s	153	163	163
Schwenkzeit für 180° (ca.)	sec	2,0	2,0	2,0

# B2L

Positionierer mit zwei Achsen  
2 Stationen



Die technischen Daten können sich ohne vorherige Ankündigung ändern  
© MOTOMAN robotec GmbH - Reg. Nr. 1002DE-00 - 2007-09



**European headquarters**  
MOTOMAN Robotics Europe AB  
Box 4004, SE-390 04 Kalmar  
SWEDEN  
Phone +46 (0)480 417 800  
[www.motoman.se](http://www.motoman.se)



MOTOMAN robotec GmbH  
Kammerfeldstraße 1, DE-85391 Allershausen  
GERMANY  
Phone +49-81 66-90-0  
[www.motoman.de](http://www.motoman.de)

